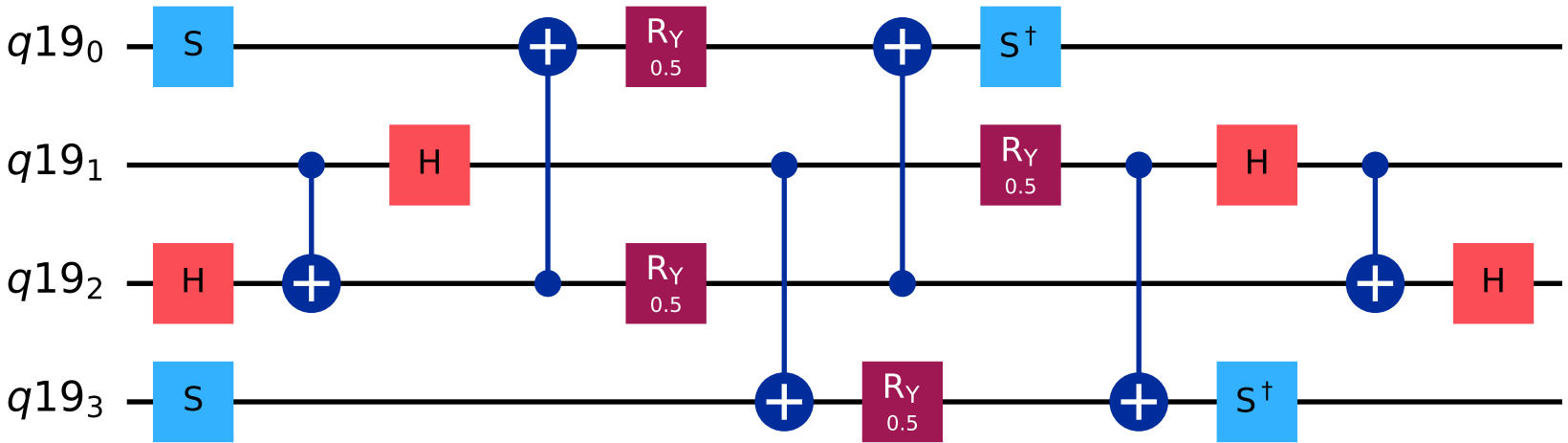

$q19_0$
$q19_1$
$q19_2$
$q19_3$
S
H
H
S
R_Y 0.5
R_Y 0.5
R_Y 0.5
$S^\dagger$
R_Y 0.5
H
H
$S^\dagger$